



مهندسی برق - کنترل و قدرت / کنترل

مهدی

پورقلی

شماره تماس: ۷۳۹۳۲۶۳۱

رایانامه: m_pourgholi@sbu.ac.ir

وب سایت: <http://facultymembers.sbu.ac.ir/purgholi>

پروفايل علم سنجی:

http://scimet.sbu.ac.ir/Mahdi_Pourgholi

تحصیلات

■ دکتری: دانشگاه تربیت مدرس، مهندسی برق گرایش کنترل، ۱۳۸۳-۱۳۸۹

علايق پژوهشی

■ رويتگرهای غیر خطی

■ سیستمهای مرتبه کسری

■ سیستمهای چند عامله

■ کنترل فازی

فعالیت‌های اجرایی

■ قائم مقام مرکز تحقیقات توسعه زیرساخت ها و فناوری های ذخیره سازی انرژی، ۱۴۰۰-۱۴۰۲

■ مدیر گروه کنترل، ۱۳۹۸-۱۳۹۹

■ مدیر گروه کنترل، ۱۳۹۶-۱۳۹۸

■ سرپرست گروه کنترل، ۱۳۹۵-۱۳۹۶

■ معاون مدیر گروه کنترل و ابزار دقیق، ۱۳۹۳-۱۳۹۵

کتاب

■ (شهری (کنترل هوشمند و بهینه سازی پخش توان DC ریزشبه

الهام امینی بروجنی، حسین ترکمن، مهدی پورقلی، معصومه رضازاده سیلاب

ایران، ۱۴۰۱، شابک: ۹۷۸-۹۶۴-۴۷۹-۲۲۸-۱،

■ اصول ابزار دقیق و اندازه گیری

ارتباط با صنعت

■ ساخت نصب و راه اندازی کنترلرلرنرو-فازی الکتروپمپ با هدف بهینه سازی مصرف انرژی - پیمان شماره ۲۶۶۰۸۹

۱۳۹۲

■ بهینه سازی مصرف انرژی در تجهیزات دوار پالایشگاه گاز سرخون و قشم با استفاده از منطق فازی

۱۳۸۸

انجام خدمات مشاوره و نظارت بر مطالعات فاز ۱ در بخشهای مطالعات سیستم و حفاظت (مطالعات جامع شبکه برق ایران، پروژه مشاوره، نظارت)

■ و انتقال دانش فنی

۱۳۸۸

مقالات علمی چاپ شده در مجلات

■ A Novel Flexible Method for Optimal Operation Modeling of Multi-Carrier Energy Systems

Gholamreza Raeisi hasanhendoei, Ramin Futuhi, Momhammad Naseri, Mahdi Pourgholi
IETE JOURNAL OF RESEARCH, Vol.1, pp. 1-9, 2023

■ Design of type-2 fuzzy logic controller in a smart home energy management system with a combination of renewable energy and an electric vehicle

Ali Beheshtikhoo, Mahdi Pourgholi, Iman Khazaee
Journal of Building Engineering, Vol.68, 2023

■ Centralized and distributed model predictive control for consensus of non-linear multi-agent systems with time-varying obstacle avoidance

Isa Ravanshadi, Elham Amini Boroujeni, Mahdi Pourgholi
ISA TRANSACTIONS, Vol.133, pp. 75-90, 2023

■ Online neural network-based model reduction and switching fuzzy control of a nonlinear large-scale fractional-order system

Hadi Jahanbakhti, Mahdi Pourgholi, Alireza Yazdizadeh
SOFT COMPUTING, Vol.-, 2023

■ Online Synchronous Generator Parameters Estimation Considering AVR System

Alireza Yazdizadeh, Mahdi Pourgholi,
International Journal of Research and Technology in Electrical Industry, Vol.1, pp. 135-142, 2023

■ Adaptive controller design for fixed-time leader-following consensus of multi-agent systems with discontinuous dynamics

Arman Sharifi, Mahdi Pourgholi
INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL, Vol.3, pp. 830-839, 2022

■ Improvement of Turbine Inertia Compensation in Wind Turbine Emulators using Kalman Filter

Mansoor Rafiee, Mahdi Pourgholi, Afshin Shahmohamadi
International Journal of Research and Technology in Electrical Industry, Vol.1, pp. 125-134, 2022

■ Robust global fixed-time synchronization of different dimensions fractional-order chaotic systems

Mehrdad Shirkavand, Mahdi Pourgholi, Alireza Yazdizadeh
CHAOS SOLITONS and FRACTALS, Vol.154, 2022

■ Multi-criteria prioritization of the renewable power plants in Australia using the fuzzy logic in decision-making method (FMCDM)

- **Resilient fixed-time bipartite consensus of multi-agent systems with nonlinear dynamics and directed graphs**
Arman Sharifi, Mahdi Pourgholi
PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING, Vol.236, pp. 1755-1765, 2022
- **Supervisory adaptive fuzzy sliding mode control with optimal Jaya based fuzzy PID sliding surface for a planer cable robot**
Mohammad hossein Aghaseyedabdollah, Mostafa Abedi, Mahdi Pourgholi
SOFT COMPUTING, Vol.26, pp. 8441-8458, 2022
- **Fractional-Order Multi-agent Formation Using Distributed NMPC Design with Obstacles and Collision Avoidance and Connectivity Maintenance**
FARSHID AAZAM MANESH, Mahdi Pourgholi, Elham Amini Boroujeni
Journal of Control, Automation and Electrical Systems, Vol.34, pp. 265-275, 2022
- **Supervisory adaptive interval type-2 fuzzy sliding mode control for planar cable-driven parallel robots using Grasshopper optimization**
Mohammad hossein Aghaseyedabdollah, Mostafa Abedi, Mahdi Pourgholi
Iranian Journal of Fuzzy Systems, Vol.19, pp. 111-129, 2022
- **Evaluation of the vibration transmitted to pilot's body parts to determine the contribution of different design parameters in deficiency of available seats**
Ehsan Davoodi, Pedram Safarpour, Mahdi Pourgholi, Mostafa Khazaei
International Journal on Interactive Design and Manufacturing, Vol.16, pp. 339-357, 2022
- **A Type-2 Fuzzy-based Multi-criteria Decision-making Method for Sustainable Development of Wind Power Plants in Iran**
Amin Aryanfar, Aslan Gholami, Mahdi Pourgholi, Majid ZANDI, Abbas Khosravi
Renewable Energy Research and Applications, Vol.2, pp. 147-155, 2021
- **A novel condition for fixed-time stability and its application in controller design for robust fixed-time chaos stabilization against Holder continuous uncertainties**
Alireza Khan Zadeh, Mahdi Pourgholi, Elham Amini Boroujeni
SOFT COMPUTING, Vol.25, pp. 3903-3911, 2021
- **A nonlinear seat suspension with high-static low-dynamic stiffness based on negative stiffness structure for helicopter**
Ehsan Davoodi, Pedram Safarpour, Mahdi Pourgholi, Mostafa Khazaei
JOURNAL OF VIBRATION AND CONTROL, Vol., pp. 1-21, 2021
- **Multicriteria wind potential assessment using fuzzy logic in decision making: A case study of Iran**
Amin Aryanfar, Aslan Gholami, Mahdi Pourgholi, Majid ZANDI
WIND ENERGY, Vol.24, pp. 1443-1465, 2021
- **Fixed-time bipartite consensus of nonlinear multi-agent systems using event-triggered control design**
Arman Sharifi, Mahdi Pourgholi
JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE-ENGINEERING AND APPLIED MATHEMATICS, Vol.358, pp. 9178-9198, 2021
- **Multi-criteria photovoltaic potential assessment using fuzzy logic in decision-making: A case study of Iran**
Amin Aryanfar, Aslan Gholami, Mahdi Pourgholi, Sajad Shahroozi, Majid ZANDI, Abbas Khosravi
Sustainable Energy Technologies and Assessments, Vol.42, pp. 100877-100897, 2020
- **Design and evaluation of vibration reducing seat suspension based on negative stiffness structure**
Ehsan Davoodi, Pedram Safarpour, Mahdi Pourgholi, Mostafa Khazaei
PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART C-JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING SCIENCE, Vol.234, pp. 1-19, 2020
- **Decentralized local-global connectivity maintenance for networked robotic teams**
Korehsh Khateri, Mahdi Pourgholi, Mohsen Montazeri, Lorenzo Sabattini
EUROPEAN JOURNAL OF CONTROL, Vol.51, pp. 110-121, 2020

■ **Robust optimal decentralized observer for multiphase flow measurement**

Abolfazl Varvani Farahani, Mohsen Montazeri, Mahdi Pourgholi
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, Vol.42, pp. 904-916, 2020

■ **Optimized control of Coordinated Series Resistive Limiter and SMES for improving LVRT using TVC in DFIG-base wind farm**

Zahra Rafiee, Seyed Sajad Najafi, Mansoor Rafiee, Mohammad Reza Aghamohammadi, Mahdi Pourgholi
PHYSICA C-SUPERCONDUCTIVITY AND ITS APPLICATIONS, Vol.570, 2020

■ **Nature-inspired and teaching-learning-based methods for improving convergence speed in multi-agent systems**

Ramin Futuhi, Mahdi Pourgholi
Journal on Computer Science and Engineering, Vol.1, pp. 54-59, 2020

■ **A connectivity preserving node permutation local method in limited range robotic networks**

Koresh Khateri, Mahdi Pourgholi, Mohsen Montazeri, Sabattini Lorenzo
ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS, Vol.129, 2020

■ **Robust Fixed-time Synchronization of Non-identical Nodes in Complex Networks under Input nonlinearities**

Mehrdad Shirkavand, Mahdi Pourgholi, Alireza Yazdizadeh
IET Control Theory and Applications, Vol.13, pp. 2095-2103, 2019

■ **Robust fixed-time synchronization of fractional order chaotic using free chattering nonsingular adaptive fractional sliding mode controller design**

Mehrdad Shirkavand, Mahdi Pourgholi
CHAOS SOLITONS and FRACTALS, Vol.113, pp. 135-147, 2018

■ **A Comparison Between Decentralized Local and Global Methods for Connectivity Maintenance of Multi-Robot Networks**

Koresh Khateri, Mahdi Pourgholi, Mohsen Montazeri, Lorenzo Sabattini
IEEE Robotics and Automation Letters, Vol.4, pp. 633-640, 2018

■ **Optimized Fuzzy-Cuckoo Controller for Active Power Control of Battery Energy Storage System Photovoltaic Fuel Cell and Wind Turbine in an Isolated Micro-Grid**

Mohsen Einan, Hossein Torkaman, Mahdi Pourgholi
Batteries, Vol.3, pp. 1-18, 2017

■ **Fixed-time sliding mode controller design for synchronization of complex dynamical networks**

Alireza Khanzadeh, Mahdi Pourgholi
NONLINEAR DYNAMICS, pp. 1-13, 2017

■ **Fixed-time leaderfollower consensus tracking of second-order multi-agent systems with bounded input uncertainties using non-singular terminal sliding mode technique**

Alireza Khan Zadeh, Mahdi Pourgholi
IET Control Theory and Applications, pp. 679-686, 2017

■ **HFAGC based on MOPSO technique Optimal design comparison verification**

Ali Darvish Falehi, , Mahdi Pourgholi
JOURNAL OF INTELLIGENT and FUZZY SYSTEMS, Vol.31, pp. 1199-1209, 2016

■ **An Iterative LMI-Based Reduced-Order Observer Design for Fractional-Order Chaos Synchronization**

Mahdi Pourgholi, Elham Amini Boroujeni
CIRCUITS SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING, Vol.6, pp. 1855-1870, 2016

■ **Robust Synchronization of Fractional-Order Chaotic Systems at a Pre-Specified Time Using Sliding Mode Controller with Time-Varying Switching Surfaces**

Alireza Khan Zadeh, Mahdi Pourgholi
CHAOS SOLITONS and FRACTALS, Vol.91, pp. 69-77, 2016

■ **Robust pre-specified time synchronization of chaotic systems by employing time-varying switching surfaces in the sliding mode control scheme.**

Alireza Khan Zadeh, Mahdi Pourgholi

■ A novel continuous time-varying sliding mode controller for robustly synchronizing non-identical fractional-order chaotic systems precisely at any arbitrary pre-specified time

Alireza Khan Zadeh, Mahdi Pourgholi

NONLINEAR DYNAMICS, Vol.86, pp. 543-558, 2016

■ Minimization of the switching losses in high power induction furnaces using an analog state feedback controller

Soheil Khosrogorji, Sepehr Sori, Mahdi Pourgholi

, Vol.2, pp. 14-20, 2016

■ Adaptive Observer Design for One-Sided Lipschitz Class of Nonlinear Systems

Mohammad Karkhaneh, Mahdi Pourgholi

, Vol.11, pp. 45-51, 2015

■ DFIG Power Control and Stabilizing in Presence of Network Voltage Turbulences Using State Feedback and Reduced-Order Observer

M. Heidari, m. Mohammad beigi, Mahdi Pourgholi, R Noroozian

JOURNAL OF APPLIED SCIENCES, Vol.8, pp. 1101-1109, 2013

■ A new non-fragile H-inf proportional integral filtered error adaptive observer for a class of non-linear systems and its application to synchronous generators

Mahdi Pourgholi, Vahid J.Majd

PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING, Vol.225, pp. 99-112, 2011

■ A Nonlinear Adaptive Resilient Observer Design for a Class of Lipschitz Systems Using LMI

Mahdi Pourgholi, Vahid Johari Majd

CIRCUITS SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING, Vol.30, pp. 1401-1415, 2011

■ A novel robust proportional-integral (PI) adaptive observer design for chaos synchronization

Mahdi Pourgholi, Vahid J.Majd

Chinese Physics B, Vol.20, pp. 1205031-1205037, 2011

■ مدلسازی، طراحی و تحلیل تعلیق صندلی مبتنی بر ساختار سختی منفی به منظور بهبود محیط ارتعاشی خلبان هلیکوپتر

احسان داودی، پدram صفرپور، مهدی پورقلی، مصطفی خزایی

مهندسی مکانیک امیرکبیر، نسخه ۵۳، صفحات: ۲۵۱۳-۲۵۳۸، ۱۳۹۹

■ کنترل بهینه مبتنی بر برنامه ریزی مسیر حداقل انرژی برای یک کوادروتور

محمود مزارع شیخ حسین، احسان داودی، مصطفی تقی زاده شول، مهدی پورقلی

مهندسی مکانیک امیرکبیر، نسخه ۵۲، صفحات: ۱۷۱-۱۸۰، ۱۳۹۸

■ کنترل چند متغیره پیش بین غیرخطی برای ردیابی مسیر یک نوع ربات موازی دلتا

محمود مزارع شیخ حسین، مصطفی تقی زاده شول، مهدی پورقلی

مهندسی مکانیک مدرس، نسخه ۱۸، صفحات: ۱۱۷-۱۲۵، ۱۳۹۶

■ تعیین بردار سرعت یک جسم در حال حرکت به کمک داده های جی. پی. اس. با آنالیز و دسته بندی الگوریتم های مختلف مشتق گیری عددی

امیر پورصادق سادات محله، مهدی پورقلی، علیرضا یزدی زاده

دانش و فناوری هوافضا، نسخه ۷، صفحات: ۷۹-۹۴، ۱۳۹۶

مدل سازی دینامیکی، شبیه سازی کنترل کوادروتور با استفاده از کنترل کننده های فیدبک خطی ساز و پی آی دی بر پایه داده های آزمایشگاهی

■ سنسورهای ممز

مسعود نوری مطلق، پدram صفرپور، مهدی پورقلی

مهندسی مکانیک مدرس، نسخه ۱۲، صفحات: ۱۷۵-۱۸۵، ۱۳۹۵

■ طراحی رویتر تطبیقی مقاوم و غیر شکننده با خطای فیلتر شده برای دسته ای از سامانه های غیر خطی تاخیردار

مهدی پورقلی، وحید جوهری مجد

کنترل، نسخه ۴، صفحات: ۴۳-۵۱، ۱۳۸۸

مقالات علمی ارائه شده در همایش‌ها

■ **Fuzzy-Based Algorithm for Efficient Vehicle License Plate Recognition in Iran's Transportation System**

Masoud Karimi, Mahdi Pourgholi

13th Iranian/3rd International Machine Vision and Image Processing Conference, pp.1-4

■

Abdi Saeed, Elham Amini Boroujeni, Mahdi Pourgholi

9th International Conference on Control, Instrumentation and Automation, pp.1-7

■

Seyyed Mohammad Hosseini Rostami, Mahdi Pourgholi, Hadi Asharioun

9th International Conference on Control, Instrumentation and Automation, pp.1-8

■ **An Adaptive Fuzzy Cerebellar Model Articulation Controller for Synchronization of Chaotic Systems**

Shayan Sepahvand, Mahdi Pourgholi

The 6th International Conference on Control, Instrumentation, and Automation (ICCIA2019)

■ **A Modification on Stochastic Approximation Algorithm with Expanding Truncations For Estimation of NARX Systems**

Shayan Sepahvand, Mostafa Abedi, Mahdi Pourgholi

27th Iranian Conference on Electrical Engineering ICEE2019, pp.925-928

■ **Effect of Stubborn Agents on Bounded Confidence Opinion Dynamic systems: Unanimity in Presence of Stubborn Agents**

Koresh Khateri, Mahdi Pourgholi, Mohsen Montazeri, Lorenzo Sabattini

27th Iranian Conference on Electrical Engineering ICEE2019, pp.875-880

■

Arman Sharifi, Mahdi Pourgholi

27th Iranian Conference on Electrical Engineering ICEE2019

■

Payam Haghighoo, Mahdi Pourgholi, Mostafa Abedi

The 26th Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE 2018)

■ **An Optimal Event-triggered Control for Battery Based Wireless Sensor Networks**

Amir Alavi, Jalaeddin Mehr Ardestani, Masoud Karimi, Mahdi Pourgholi

1st International Conference on New Research Achievements in Electrical and Computer Engineering

■ **Optimization of Energy Consumption in an Electro- Pump Using a Novel Intelligent Drive Controller**

Mahdi Pourgholi, A. Abbasi, A. Ghobadi, E. Torkzadeh, M. Keshavarz, Elham Amini B.

1st International Conference on New Research Achievements in Electrical and Computer Engineering

■

Sajedeh Soleimani, Mahdi Pourgholi

1st International Conference on New Research Achievements in Electrical and Computer Engineering

■

Masud Erfaghi, Mahdi Pourgholi

, pp.1-10

■

Masod Rohi, Mahdi Pourgholi

, pp.1-13

■
Mana Rokhafrooz, Fatemeh Ghalavand, Mahdi BaharGogani, Mahdi Pourgholi
International conference on research in science and technology

■ **Reduced order Linear fractional order observer**
Elham Amini Boroujeni, Mahdi Pourgholi, Hamidreza Momeni
International Conference on Control Communication and Computing

■ **Fault Detection Using Adaptive Observer for a Class of Nonlinear Systems An LMI Approach**
Mahdi Pourgholi, Vahid Johari Majd
International Conference on Control Communication and Computing

■ **An LMI-Based Adaptive Resilient Observer Design for a Class of Nonlinear Systems**
Mahdi Pourgholi,
17th IEEE International Conference on Control Applications, pp.643-647

■ **Synchronous Generators Model Identification Using Hook-Jeeves Optimization Method**
Mahdi Pourgholi, Vahid J. Majd, Mohammad Taghi Nabavi, Mohammad Reza Aghamohammadi
International Conference on Power Engineering Energy and Electrical Drives (POWERENG), pp.318-323

Type- μ fuzzy expert system design for management of smart home with combining renewable resources ■

علی بهشتی خو، مهدی پورقلی، ایمان خزایی
سی امین کنفرانس بین المللی مهندسی برق، صفحات: ۱ – ۶

Using Type- μ Fuzzy In Decision-Making For Wind Potential Assessment In Iran ■

امین آریان فر، اصلان غلامی، مهدی پورقلی، مجید زندگی، عباس خسروی
هفتمین کنفرانس انرژی باد ایران

Optimization of an Industrial Township Costs from an Industrial Service Company View (Case Study: A Distributed Gas-Fired CHP) ■

رامین فتوحی، مولودی آذر آمانج، خیاطی محمد سعید، مهدی پورقلی
هفتمین کنفرانس انرژی باد ایران

Water Cycle Algorithm-Based Control for Optimal Consensus Problem ■

رامین فتوحی، مهدی پورقلی
بیست و ششمین کنفرانس بین المللی کامپیوتر، انجمن کامپیوتر ایران

Discrete-time Inverse Optimal Control for Consensus of Multi-Agent Systems via a Novel Meta-Heuristic Algorithm ■

مهدی پورقلی، رامین فتوحی
هفتمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

Intelligent Supervisory Fuzzy Sliding Mode Control with Fuzzy PID Sliding Surface for Cable Robot ■

محمدحسین آقاسیدعبداله، مصطفی عابدی، مهدی پورقلی
ششمین کنفرانس پردازش سیگنال و سیستمهای هوشمند، صفحات: ۱ – ۶

■ کنترل مسیر حرکت یک ربات متحرک همه جهته با استفاده از روش تناسبی-انتگرالی فازی تطبیقی
محمدحسین نصیری، وحید فخاری، مهدی پورقلی

■ EKF-Based Fuzzy Sliding Mode Control Using Neural Networks

محمد عبدالله زاده، میلاد بنی اسدی، مهدی پورقلی

بیست و هشتمین کنفرانس مهندسی برق ایران

۱: Takagi-Sugeno (TS) Fuzzy model-based observer design for glucose insulin system in diabetes type

■ An LMI approach

محمدرضا گنجی ارجنکی، مهدی پورقلی

بیست و هشتمین کنفرانس مهندسی برق ایران

■ Decentralized Optimal Control of Electric Vehicles for Primary Frequency Control in Power Systems

نوید کریمی نژاد، سید عباس طاهر، کورش خاطری، مهدی پورقلی

بیست و هشتمین کنفرانس مهندسی برق ایران

بهینه سازی سیستم تولید همزمان برق و حرارت گاز سوز با استفاده از الگوریتم فراابتکاری جایا در یک شهرک صنعتی براساس دیدگاه شرکت

■ خدمات صنعتی

رامین فتوحی، مهدی پورقلی

هفتمین کنفرانس ملی و اولین کنفرانس بین المللی انرژی های تجدید پذیر و تولید پراکنده ایران

■ بهبود جبران سازی اثر اینرسی در شبیه سازهای توربین بادی با استفاده از فیلتر کالمن

افشین شاه محمدی، منصور رفیعی، مهدی پورقلی

هفتمین کنفرانس ملی و اولین کنفرانس بین المللی انرژی های تجدید پذیر و تولید پراکنده ایران، صفحات: ۱-۷

Maximum power point tracking in small wind turbine with permanent magnet generator using voltage

■ sensor

امین آریان فر، پویان هاشمی طاری، مهدی پورقلی، مجید زندی، رقیه گوگ ساز قوچانی

هفتمین کنفرانس ملی و اولین کنفرانس بین المللی انرژی های تجدید پذیر و تولید پراکنده ایران، صفحات: ۱-۵

■ ROA Estimation and Controlling Biological Multistable Systems Using Fuzzy Approach

شیما شوهانی، مهدی پورقلی، محمد محمدیان

سومین کنفرانس زیست شناسی سامانه های ایران

Finite-Time Distributed Error Observer Design for Multi-Agent Systems with Chaotic or Hyper-Chaotic

■ Dynamics

علی معتمدالرعایافینی، مهدی پورقلی

پنجمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون، صفحات: ۲۹۲-۲۹۷

Evaluating the Effect of Fixed-Point Computing on Motion Control of Autonomous Underwater Vehicles



Mojtaba Kamarlouei، کوروش اصلان صفت، مهدی بهارگوگانی، مهدی پورقلی

بیست و پنجمین کنفرانس مهندسی برق ایران

■ طبقه بندی حالت هوشیاری انسان از روی سیگنال های حیاتی با استفاده از روش فازی

سهیل احمدزاده ایراندوست، مهدی پورقلی

چهارمین کنفرانس بین المللی پژوهش های کاربردی در مهندسی کامپیوتر و پردازش سیگنال، صفحات: ۸-۱

■ با کنترل کننده فازی نسبت به سایر کنترل کنندهها تحت حداکثر تغییرات سرعت باد DFIG بهبود پایداری فرکانس توربین بادی

ارژنگ مرادی گهرت، احمد سالم نیا، مهدی پورقلی

سی و یکمین کنفرانس بین المللی برق، صفحات: ۸-۱

■ طراحی کنترلر مد لغزشی برای کنترل آشوب در موتور سنکرون مغناطیس دائم

مسعود ارفاقی، مهدی پورقلی

کنگره بین المللی نوآوری در مهندسی و توسعه تکنولوژی، صفحات: ۷-۱

■ Fuzzy gain scheduling of PID controller Implemented on real time level control

علی معتمدالرعایافینی، مهدی بهارگوگانی، مهدی پورقلی

چهارمین کنگره مشترک سیستمهای فازی و هوشمند ایران، صفحات: ۵-۱

■ طراحی کنترل کننده تطبیقی برای ربات دو درجه ازادی با مشخصات دینامیکی و جنبشی مجهول

امیر طالبی شیخ سرمست، طاهره پورسیف، مهدی پورقلی

کنفرانس ملی فناوری، انرژی و داده با رویکرد مهندسی برق و کامپیوتر، صفحات: ۲۱۳۸-۲۱۳۲

■ کنترل درایو موتور القایی با روش مود لغزشی دینامیکی بمنظور کاهش پدیده چترینگ

بهرام ابراهیمی، مهدی پورقلی، ابراهیم نجیمی

بیست و سومین کنفرانس مهندسی برق ایران، صفحات: ۶-۱

■ روش های کنترل بهینه با استفاده از الگوریتم های تکاملی

مهدی پورقلی، میلاد آذرباد، امید سرگزی

هفتمین همایش ملی مهندسی مکانیک

■ PID و مقایسه آن با کنترلر Labview زاویه پیچ هواپیما توسط نرم افزار LQR پیاده سازی کنترلر

فرشاد عرب مارکده، مهدی پورقلی

هفتمین همایش ملی مهندسی مکانیک

■ بمنظور تنظیم سرعت روتور و توان خروجی توربین بادی LQG طراحی کنترل کننده

امیر پورصادق سادات محله، فرشاد عرب مارکده، مهدی پورقلی

هفتمین همایش ملی مهندسی مکانیک

■ و رویتگر و فیلتر کالمن برای کنترل فرکانس توربو ژنراتور و مقایسه آن با کنترل کننده سستی LQR طراحی کنترل کننده بهینه

محمد مخیری، خزایی سعید، مهدی پورقلی

دومین همایش ملی پژوهشهای کاربردی در برق، مکانیک و مکاترونیک

■ غیرخطی و وینر و هامرشمیت ARX کنترل و شناسایی یک راکتور شیمیایی با استفاده از روش های

مهرنوش کمرزین، مهدی پورقلی، عادل دمشقی

پانزدهمین کنگره ملی مهندسی شیمی ایران

■ آشوب سازی رفتار موتور سنکرون آهنربای دائم با استفاده از درایو کنترل مستقیم گشتاور

مینا قربانی اسکشهر، مهدی پورقلی

ششمین کنفرانس تجهیزات دوار در صنایع نفت و نیرو

■ تناسبی-مشتقی-انتگرالی برای سیستمهای مرتبه کسری چند متغیره pid طراحی کنترل کننده

امیر طالبی شیخ سرمست، طاهره پورسیف، مهدی پورقلی

دومین همایش داخلی مهندسی برق

■ GPRS پایش وضعیت یک واحد صنعتی و ارسال اطلاعات از طریق

علیرضا جوادى، مهرنوش کمرزین، طاهره پورسیف، مهدی پورقلی، ابراهیم نجیمی

کنفرانس مهندسی برق مجلسی، صفحات: ۱-۷

■ طراحی و ساخت یک کنترل کننده مبتنی بر فیدبک حالت به منظور حداقل سازی تلفات کلیدزنی در مبدل های تشدیدى

سهیل خسرو گرجی، سپهر سوری، مهدی پورقلی

کنفرانس مشعل و کوره های صنعتی، صفحات: ۱-۹

■ با کنترل کننده فازی و کنترل حالت کلیدزنی تحت حداکثر تغییرات سرعت باد DFIG کنترل توان خروجی توربین بادی

ارژنگ مرادی گهرت، احمد سالم نیا، مهدی پورقلی

پنجمین کنفرانس تجهیزات دوار در حوزه نفت و نیرو

■ کنترل غیر متمرکز و متمرکز روتور صلب بر یاتاقان مغناطیسی فعال

البرز نیک نام، پدram صفرپور، مهدی پورقلی

چهارمین کنفرانس بین المللی تجهیزات دوار در صنایع نفت و نیرو

■ Simultaneous Estimation of the Parameters and States of Synchronous Generators

مهدی پورقلی، وحید جوهری مجد

بیست و پنجمین کنفرانس بین المللی برق

■ A Robust LMI-Based Nonlinear observer Design for a Class of Nonlinear Systems

مهدی پورقلی، وحید جوهری مجد

هفدهمین کنفرانس مهندسی برق ایران، صفحات: ۲۲۳-۲۲۷

■ شناسایی پارامترهای دینامیکی ژنراتور سنکرون واحد گازی نیروگاه منتظر قائم با بکارگیری روش جستجوی الگو

مهدی پورقلی، الهام امینی بروجنی، غلام حسن ظفر آبادی، محمدرضا آقامحمدی

بیست و سومین کنفرانس بین المللی برق

■ طراحی یک رویکرد غیر خطی یکمک بهینه سازی پارتو و نابرابری های ماتریسی خطی

مهدی پورقلی، وحید جوهری مجد

صفحات: ۵۴-۶۱ IEEE ۲۰۰۸ شانزدهمین کنفرانس مهندسی برق

پایان نامه ها و رساله های دکتری

■ اجماع مبتنی بر رویداد در سیستم های چندعاملی بادینامیک غیرپیوسته

آرمان شریفی

■ طراحی و پیاده سازی کنترل کننده فعال مد لغزشی فازی تطبیقی جهت کاهش ارتعاشات مندللی پیشنهادی برای خلبان بالگرد

احسان داودی

۱۴۰۰

■ افزایش هم بندی در سیستم های چند عاملی با ارتباطات وابسته به فاصله

کوروش خاطری

۱۳۹۸

پایان نامه های کارشناسی ارشد

■ کنترل تومور سرطانی با رویکرد فید بک غیرخطی

احسان احمدی

۱۴۰۲

■ طراحی کنترل کننده سطح لغزشی تطبیق پذیر برای مسئله کنترل بار فرکانس در ریز شبکه های چندگانه در حضور انرژی خورشیدی

میلاد ارغوانی گرافی

۱۴۰۲

■ بهبود نمودار ولتاژ شبکه های توزیع برق با به کار گیری منابع تولید پراکنده انرژی تجدیدپذیر مبتنی بر منطق فازی

حسن مرادی

۱۴۰۱

طراحی سیستم کمک راننده فازی جهت تامین ایمنی و راحتی سرنشینان با توانایی حذف فعال اغتشاش در خودروهای خودگردان با حرکت طولی

■

محمد رضا محمدی دمایی

۱۴۰۱

■ بهینه سازی و کنترل بار فرکانس ریز شبکه در حضور خودروی الکترونیکی با استفاده از فازی نوع دوم

دانیال چاقوساز مسجدی

۱۴۰۰

طراحی سیستم مدیریت انرژی در خانه هوشمند با استفاده از کنترل کننده منطق فازی نوع ۲ به همراه انرژی های تجدیدپذیر و خودروی

الکتریکی

علی بهشتی خو

۱۴۰۰

■ کنترل توان اکتیو ژنراتور القایی دو سو تغذیه با محرک توربین باد بر پایه الگوریتم مد لغزشی زمان محدود

مطهره السادات اولائی

۱۴۰۰

■ توسط شبکه عصبی در فرایند کنترل سطح سیال مخزن آزمایشگاه کنترل صنعتی ۱-۰۰۱ E-C₃HRNA کنترل شیر

■ طراحی کنترل کننده پیش بین جهت آرایش بندی عاملها در سیستمهای چند عاملی مرتبه کسری با اجتناب از برخورد با مانع
فرشید اعظم منش

۱۴۰۰

■ طراحی کنترل کننده مدلغزشی فازی برای یک ربات کابلی انعطاف پذیر

محمدحسین آقاسیدعبداله

۱۳۹۹

■ طراحی یک کنترل کننده فازی نوع دوم مبتنی بر بهینه سازی با الگوریتم ژنتیک برای فرایند تصفیه فاضلاب همراه با لجن فعال

رضا سلطانی

۱۳۹۹

اولویت بندی احداث نیروگاه های تجدیدپذیر بادی و خورشیدی با بررسی شرایط فنی، اقتصادی، زیست محیطی و اجتماعی نقاط مختلف ایران به

■ کمک تصمیم گیری فازی

امین آریان فر

۱۳۹۸

■ طراحی کنترلر فازی مخچه ای برای سنکرون سازی و کنترل یک سیستم غیر خطی اشوبناک

شایان سپهوند

۱۳۹۸

■ بهینه سازی مسئله ی اجماع خطی در سیستم های چند عاملی با استفاده از الگوریتم جابا

رامین فتوحی

۱۳۹۸

■ طراحی کنترل کننده مد لغزشی فازی –عصبی برای سیستم تعلیق مغناطیسی

محمد عبدالله زاده

۱۳۹۸

■ مبتنی بر فازی نوع ۲ PID طراحی کنترل کننده برای ربات دو درجه آزادی با استفاده از زمان بندی بهره کنترل کننده

شقایق نصیراحمدی

۱۳۹۸

■ طراحی و ساخت ربات هوشمند پرنده جهت شستشوی مقره های خطوط انتقال برق

محمد جعفری

۱۳۹۸

■ طراحی و ساخت ربات تعادلی دوچرخ با استفاده از کنترل کننده فازی نوع ۲ بر مبنای فیلتر کالمن

پیام حقگو

۱۳۹۷

طراحی کنترل کننده مد لغزشی برای سنکرون سازی سیستم های آشوب با شبکه های دینامیکی پیچیده در زمان محدود. مطالعه موردی سیستم
دارای ۹ گره با دینامیک سیستم آشوبناک لورنز

حبیب اله گنجی فیروزجائی

۱۳۹۷

هم گام سازی مقاوم سیستم آشوبناک چند عامله مرتبه کسری اقتصادی در زمان معین با روش کنترل مد لغزشی
علی معتمدالریایفینی

۱۳۹۷

سنکرون سازی سیستم آشوب مرتبه کسری با روش مد لغزشی فازی
مهرداد شیرکوند

۱۳۹۶

طراحی یک کنترل کننده غیر خطی مبتنی بر رویتگر برای فرآیند تصفیه فاضلاب همراه با لجن فعال
پریا بیات

۱۳۹۶

کنترل سیستم های آشوبناک مرتبه کسری با دینامیک نامشخص با استفاده از روش کنترل مد لغزشی تطبیقی
رضا زارع

۱۳۹۶

طراحی الگوریتم فازی تطبیقی برای یک الکتروپمپ به منظور بهینه سازی مصرف انرژی
سوسن لطیفی سرملی

۱۳۹۶

طراحی یک سیستم تطبیقی مدل مرجع مرتبه کسری و شبیه سازی آن به منظور کنترل سرعت موتور سنکرون
میلاد آذرباد

۱۳۹۶

بررسی روش های تحلیل و بهینه سازی سیستم های مدیریت انرژی ساختمان با استفاده از سیستم های چند عامله
ریحانه چامیان

۱۳۹۶

طراحی رویتگر تطبیقی غیر خطی برای دسته ای از سیستم های غیر خطی با لیپ شیتز یک طرفه
شیدا اسلامی

۱۳۹۶

GPS تعیین بردارهای سرعت و شتاب لحظه ای یک جسم در حال حرکت به کمک داده های
امیر پورصادق سادات محله

۱۳۹۵

تشخیص آنلاین خطای جریان اتصال حلقه در سیم پیچی استاتور ژنراتور سنکرون با استفاده از فیلتر کالمن توسعه یافته
محسن کشاورز

■ طراحی رویتگر تطبیقی غیر خطی کاهش مرتبه یافته برای ژنراتور سنکرون

مسعود روحی

۱۳۹۴

■ طراحی کنترلر مود لغزشی فازی مرتبه کسری برای کنترل آشوب در یک موتور سنکرون با آهنربای دائم

مسعود ارفاقی

۱۳۹۴

■ سنکرونسازی مقاوم سیستم های آشوبناک مرتبه کسری با استفاده از کنترل مد لغزشی بارویکرد جدید

علیرضا خان زاده

۱۳۹۴

■ طراحی رویتگر تطبیقی غیرخطی برای دسته ای از سیستمهای غیر خطی با لپشیتز یک طرفه

محمد کارخانهء

۱۳۹۴

■ روش مد لغزشی دینامیکی برای کنترل موتور القایی بدون سنسور

بهرام ابراهیمی

۱۳۹۳